

4320195-Física Geral e Exp. para a Engenharia I - 3ª Prova - 28/06/2012

Nome: \_\_\_\_\_ N° USP: \_\_\_\_\_

Professor: \_\_\_\_\_ Turma: \_\_\_\_\_

- 
- A duração da prova é de 2 horas.
  - Material: lápis, caneta, borracha, régua. O uso de calculadora é proibido
  - Deixe indicada a raiz de números que não sejam quadrados perfeitos. Não é necessário fazer aproximações.
  - Preencha todas as folhas, inclusive esta, com o seu nome, número USP e o nome do seu professor, de forma legível.
  - Resolva cada exercício começando na frente da folha de respostas possuindo o mesmo número que o exercício, utilizando, se for necessário, o verso da folha.
  - Justifique todas as suas respostas com comentários, fórmulas e cálculos intermediários, sem esquecer as unidades das grandezas físicas pedidas.
  - Deixe sobre a carteira documento de identificação (identidade ou carteira da USP)
  - Revisão da prova e resultados serão anunciados no site da disciplina.
- 

(1) A hélice propulsora de um avião possui comprimento  $l = 2m$  (de uma extremidade a outra) e massa  $M = 90kg$ . Logo no início do funcionamento do motor, ele aplica um torque de  $480\pi Nm$  na hélice, que começa a se mover a partir do repouso. O momento de inércia da hélice em relação ao eixo perpendicular ao plano da hélice passando pelo seu centro de massa é  $I_{CM} = \frac{Ml^2}{12}$ .

(1,0) (a) Construir o gráfico do ângulo de rotação  $\theta$  em função do tempo  $t$ , considerando a unidade de  $\theta$  em revoluções e do tempo  $t$  em segundos ( $\theta(rev.) \times t(s)$ ). Também construa o gráfico da velocidade angular  $\omega$  em função do tempo ( $\omega(\frac{rev.}{s}) \times t(s)$ ). Considere na construção de ambos os gráficos os instantes  $t = 0, 1$  e  $2$  s.

(0,5) (b) Qual é o trabalho realizado pelo motor durante as 9 *rev.* iniciais? Utilize a unidade do trabalho realizado em Joule (J).

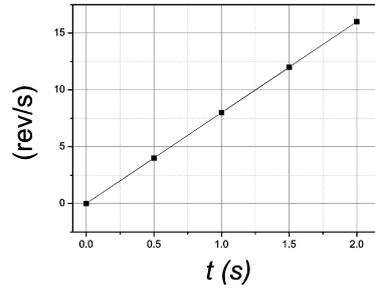
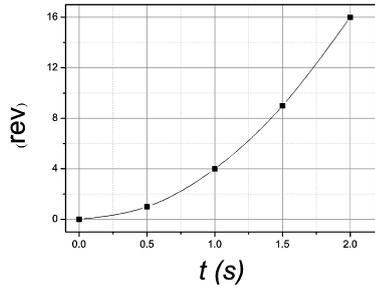
(0,5) (c) Qual é a potência média fornecida pelo motor durante as 9 *rev.* iniciais? Utilize a unidade da potência em Watts (W).

(0,5) (d) Qual é a potência instantânea do motor no instante em que a hélice propulsora completa essas 9 *rev.*? Utilize a unidade da potência em Watts (W).

(a)  $\tau = I\alpha$

$$\alpha = \frac{\tau}{I} = \frac{12\tau}{ml^2} = \frac{12 \cdot 480\pi}{90 \cdot 2^2} = 16\pi \frac{rad}{s^2} = 8 \frac{rev.}{s^2}$$

$$\theta(t) = \frac{\alpha t^2}{2}$$



$$\omega(t) = \alpha t$$

$$(b) W = \tau\theta = 480\pi(Nm) \cdot 9(\text{rev}) \cdot 2\pi\left(\frac{\text{rad}}{\text{rev}}\right) = 8.6\pi^2 kJ$$

(c)

$$\Delta t = \sqrt{\frac{2\theta}{\alpha}} = \sqrt{\frac{2 \cdot 9}{8}} = \text{sqrt}\frac{9}{4} = \frac{3}{2} s$$

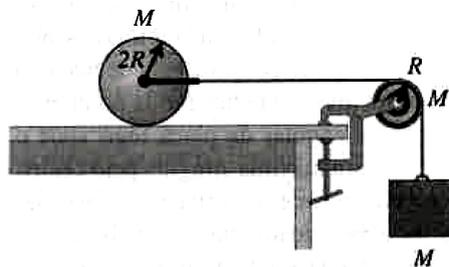
$$\langle P \rangle = \frac{W}{\Delta t} = \frac{2.8,6\pi^2(kJ)}{3(s)} = 5,73\pi^2 kW$$

(d)

$$P = \tau\omega = 480\pi(Nm) \cdot 12\frac{\text{rev}}{s} \cdot 2\pi\left(\frac{\text{rad}}{\text{rev}}\right) = 11,52\pi^2 kW$$

(2) Um cilindro homogêneo de massa  $M$  e raio  $2R$  está em repouso sobre o topo de uma mesa. Um fio é ligado por meio de um suporte duplo preso às extremidades de um eixo sem atrito passando pelo centro do cilindro de modo que o cilindro pode girar em torno do eixo. O fio (inextensível e de massa desprezível) passa sobre uma polia em forma de disco de massa  $M$  e raio  $R$  montada em um eixo sem atrito que passa pelo seu centro. Um bloco de massa  $M$  é suspenso na extremidade livre do fio. O fio não desliza sobre a polia e o cilindro rola sem deslizar sobre o topo da mesa. O sistema é liberado a partir do repouso.

Expresse seus resultados em termos dos dados do problema ( $M$  e  $R$ ) e da aceleração da gravidade  $g$ .



(0,5) (a) Esboce diagramas de corpo livre (indicando as forças atuantes) do cilindro, da polia e do bloco.

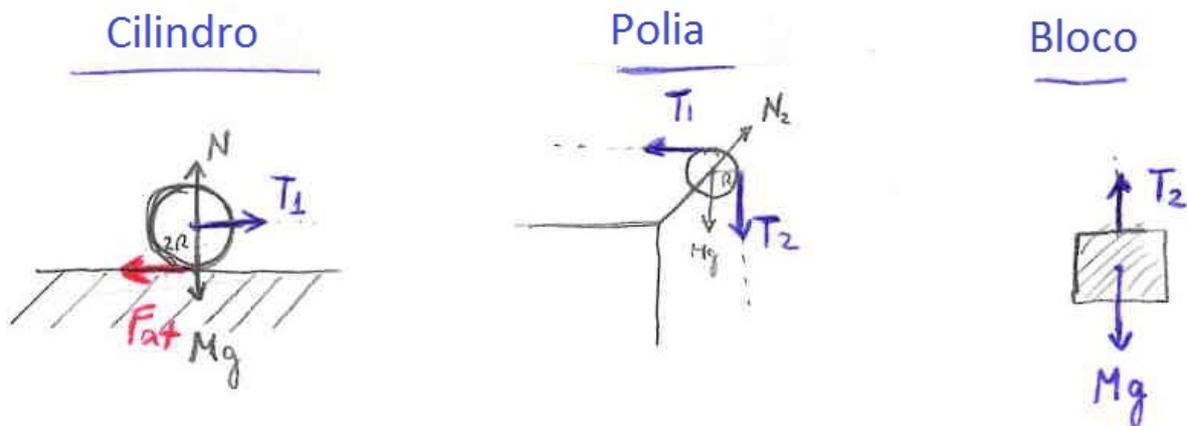
(1,0) (b) Calcule a aceleração do bloco.

(0,5) (c) Determine o módulo do torque resultante na polia.

(0,5) (d) Calcule o coeficiente de atrito estático entre o cilindro e a mesa.

**Dados:** disco de massa  $m_d$  e raio  $R_d$ , eixo perpendicular ao plano do disco passando pelo centro:  $I_d = \frac{m_d R_d^2}{2}$ . Cilindro de massa  $m_c$  e raio  $R_c$ , eixo central  $I_c = \frac{m_c R_c^2}{2}$ .

(a)



(b) Como a corda (de massa desprezível) une o bloco e o cilindro, a aceleração dos três será a mesma ( $= a$ ).

Para o cilindro, temos:

2ª Lei

$$M \cdot a = T_1 - F_{\text{atrito}} \Rightarrow T_1 = M \cdot a + F_{\text{atrito}}$$

Torque

$$I_c \cdot \alpha_c = F_{\text{atrito}} \cdot (2R) \Rightarrow (2R) \cdot F_{\text{atrito}} = \frac{1}{2} M \cdot (4R^2) \cdot \alpha_c$$

Como o cilindro rola sem deslizar, temos  $\alpha_c = \frac{a}{2R}$  e então a 2ª equação fica  $F_{\text{atrito}} = \frac{Ma}{2}$  e temos:

$$F_{\text{atrito}} = \frac{Ma}{2} \Rightarrow T_1 = \frac{3}{2} Ma \quad (1)$$

Para a polia, temos

$$I_d \cdot \alpha_d = (T_2 - T_1) \cdot R \Rightarrow (T_2 - T_1) \cdot R = \frac{MR^2}{2} \cdot \alpha_d \Rightarrow (T_2 - T_1) = \frac{M \cdot R \cdot \alpha_d}{2}$$

Como a corda não deslida sobre a polia,  $\alpha_d \cdot R = a$ , logo  $(T_2 - T_1) = \frac{Ma}{2}$ . Substituindo a equação (1), temos  $T_2 = 2Ma$ .

Para o bloco, temos  $Ma = Mg - T_2 \Rightarrow 3a = g$  ou seja,  $a = \frac{g}{3}$ .

(c) Da equação para a polia, temos que o torque resultante será dado por

$$\tau = I_d \cdot \alpha_d = \frac{MR^2}{2} \cdot \frac{a}{R} = \frac{1}{2} M \cdot a \cdot R$$

Como  $a = g/3$ , temos  $\tau = \frac{1}{6} M \cdot g \cdot R$ .

d) Da eq. para o cilindro, temos que o torque da força de atrito será:

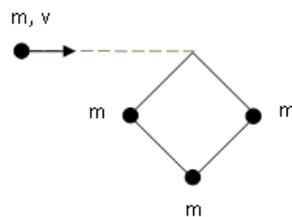
$$F_{\text{atrito}} \cdot (2R) = I_c \cdot \alpha_c = \frac{M(2R)^2}{2} \cdot \frac{a}{2R} = M \cdot a \cdot R \Rightarrow F_{\text{atrito}} = \frac{M \cdot a}{2}.$$

Como  $a = g/3$ , temos  $F_{\text{atrito}} = \frac{M \cdot g}{6}$ .

O coeficiente de atrito estático será dado por

$$\mu_{\text{atrito}} = \frac{F_{\text{atrito}}}{|N|} = \frac{F_{\text{atrito}}}{Mg} \Rightarrow \mu_{\text{atrito}} = \frac{1}{6}$$

**(3)** Uma partícula de massa  $m$  e velocidade  $v$  desliza sobre uma superfície horizontal e colide com um quadrado formado por barras rígidas de massa desprezível e comprimento  $l$ , que possui partículas de massa  $m$  em três dos seus vértices, como mostrado na figura (vista de cima). O quadrado está inicialmente em repouso, e o atrito entre todos os corpos e a superfície pode ser desprezado. Após a colisão, a partícula fica colada ao quadrado no vértice que estava vazio. Expresse todas as respostas em função de  $m$ ,  $l$  e  $v$ .



(0,5) (a) Que grandezas físicas relevantes para o problema são conservadas na colisão? Justifique sua resposta.

(0,5) (b) Determine o momento de inércia do sistema, após a colisão, em torno do eixo de rotação relevante para o problema.

(0,5) (c) Determine o vetor velocidade de translação do centro de massa do sistema após a colisão.

(0,5) (d) Determine o vetor velocidade angular de rotação do sistema em torno do seu eixo.

(0,5) (e) Qual é a variação de energia cinética do sistema devido à colisão?

(a) Como  $\vec{F}_{res}^{ext} = 0 = \frac{d\vec{P}_{sist}}{dt} \Rightarrow \vec{P}_{sist} = cte.$ , o momento linear do sistema é constante.

Como  $\vec{\tau}_{res}^{ext} = 0 = \frac{d\vec{L}_{sist}}{dt} \Rightarrow \vec{L}_{sist} = cte.$ , o momento angular do sistema é constante.

$$(b) I_0 = \sum m_i r_i^2 = 4m \left(\frac{l\sqrt{2}}{2}\right)^2 = 4m \frac{l^2 2}{4} = 2ml^2$$

(c)

$$\vec{P}_0 = m\vec{v}$$

$$\vec{P}_f = m\vec{v}_{CM} \Rightarrow m\vec{v} = 4m\vec{v}_{CM}$$

$$\vec{v}_{CM} = \frac{\vec{v}}{4}$$

(d)

$$\vec{L}_0 = \vec{r} \times \vec{p} = m\vec{r} \times \vec{v} \Rightarrow L_0 = mv \frac{l\sqrt{2}}{2}$$

$$L_f = I\omega = 2ml^2\omega$$

$$L_0 = L_f \Rightarrow mv \frac{l\sqrt{2}}{2} = 2ml^2\omega \Rightarrow \omega = \frac{v\sqrt{2}}{4l}$$

O vetor velocidade angular é perpendicular à superfície horizontal apontando para baixo com módulo igual a  $\omega = \frac{v\sqrt{2}}{4l}$ .

$$(e) K_0 = \frac{1}{2}mv^2$$

$$K_f = K_{rot} + K_{trans}$$

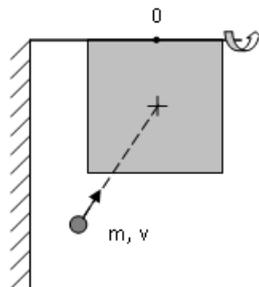
$$K_f = \frac{1}{2}I\omega^2 + \frac{1}{2}MV_{CM}^2 = \frac{1}{2}2ml^2\omega^2 + \frac{1}{2}4m \frac{v^2}{16} = \frac{1}{2}2ml^2 \frac{v^2 2}{16l^2}$$

$$K_f = \frac{mv^2}{8} + \frac{mv^2}{8} = \frac{mv^2}{4}$$

$$\Delta K = K_f - K_0 = \frac{mv^2}{4} - \frac{1}{2}mv^2 = -\frac{1}{4}mv^2$$

(4) Um alvo é constituído por uma placa quadrada de lado  $l$  e massa  $M$  que pode girar sem atrito em volta de um eixo passando por um dos seus lados. O eixo é fixado horizontalmente numa parede e o alvo colocado na sua posição de repouso, conforme mostrado na figura. Em seguida, ele é atingido frontalmente em seu centro por uma partícula de massa  $m$  e velocidade  $v$  que fica retida no centro da placa. Usando o ponto 0 como origem quando for preciso, e supondo  $M = 9m$  (9 vezes a massa da partícula), responda às seguintes perguntas, expressando suas respostas em termos de  $m$ ,  $l$ ,  $v$  e  $g$ .

(0,5) (a) Calcule o momento de inércia total do sistema depois da colisão em torno



do seu eixo de rotação, sabendo que o momento de inércia de uma barra delgada de mesma massa  $M$  e largura  $l$  em relação a um eixo passando pelo seu centro (e perpendicular à barra) é  $I = \frac{Ml^2}{12}$ .

(0,5) (b) Qual é a velocidade angular da placa logo após o impacto da bala?

(1,0) (c) Qual é a altura máxima atingida pelo centro de massa da placa antes que ela comece a oscilar em torno da sua posição vertical inferior?

(0,5) (d) Qual é a aceleração angular da placa, naquela altura máxima, expressada em função do ângulo  $\theta$  que ela faz em relação à sua posição de repouso?

(a) Pelo teorema dos eixos paralelos:

$$I_{placa} = I_{CM} + Md^2$$

$$I_{placa} = \frac{Ml^2}{12} + M\left(\frac{l}{2}\right)^2 = \frac{1}{3}Ml^2 = \frac{9m}{3}l^2 = 3ml^2$$

$$I_{part} = mr^2 = \frac{ml^2}{4}$$

$$I_{total} = I_{placa} + I_{part} = 3ml^2 + \frac{ml^2}{4} = \frac{13}{4}ml^2$$

(b) Conservação do momento angular antes e depois da colisão.

$$L_0 = mr = \frac{l}{2}mv$$

$$L_f = I\omega = \frac{13}{4}ml^2\omega$$

$$L_0 = L_f \Rightarrow \frac{l}{2}mv = \frac{13}{4}ml^2\omega \Rightarrow \omega = \frac{2v}{13l}$$

(c) Logo após a colisão depois que a partícula fica retida na placa a energia mecânica do sistema entre a posição inicial e a altura máxima se conserva. Assim:

$$E_{m1} = K_1 + U_1 = K_{rot} = \frac{1}{2}I\omega^2 = \frac{13}{4}ml^2 \frac{4v^2}{13^2l^2} = \frac{mv^2}{26}$$

$$E_{m2} = K_2 + U_2 = U_2 = (m + M)gh_{CM} = 10mgh_{CM}$$

$$E_{m1} = E_{m2} \Rightarrow \frac{mv^2}{26} = 10mgh_{CM}$$

$$h_{CM} = \frac{v^2}{260g}$$

$$(d) \tau = I\alpha = \frac{13}{4}ml^2\alpha$$

$$\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F}_{res} \Rightarrow \tau = P_{\perp}R = (M + m)g\text{sen}\theta\frac{l}{2} = 5mgl\text{sen}\theta$$

$$\frac{13}{4}ml^2\alpha = 5mgl\text{sen}\theta \Rightarrow \alpha = \frac{20g}{13l}\text{sen}\theta$$